

УДК 51

МЕХАНИЧЕСКАЯ ПРОВОДИМОСТЬ НАСЛЕДСТВЕННО – ДЕФОРМИРУЕМОЙ СИСТЕМЫ

Гафуров И., студент гр. 109-21, II курс
 Научные руководители: Абдукаримов А., к.ф.-м.н., доцент,
 Халдыбаева И.Т., и.о. доцент
 Ташкентский государственный технический университет
 имени И.А. Каримова,
 г. Ташкент

Основной динамической характеристикой любой линейной колебательной системы является ее реакция на единичную гармоническую функцию $e^{i\omega t}$, ибо хорошо известно, что очень большая группа внешних воздействий может быть представлена в виде наложения гармонических колебаний. В общем случае указанная реакция системы может быть записана в форме

$$y(t) = H(i\omega)e^{i\omega t}, \quad (1)$$

где $H(i\omega)$ есть функция только от ω , называется комплексной передаточной функцией или механической проводимостью системы.

Передаточная функция является весьма важной частотной характеристикой конструкции любого летательного аппарата [1,2]. Она связана с импульсной переходной функцией, описываемой интегро-дифференциальным уравнением (ИДУ)

$$\ddot{h}(t) + 2\varepsilon \dot{h}(t) + p^2(1 - R^*)h(t) = 0; \quad (2)$$

$$h(0) = 0, \quad \dot{h}(0) = 1, \quad (3)$$

и известным преобразованием Фурье

$$H(i\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} h(t)e^{-i\omega t} dt.$$

В частности, задача установившихся вынужденных колебаний наследственной деформируемой системы с одной степенью свободы, описываемую ИДУ в виде

$$\ddot{y}(t) + 2\varepsilon \dot{y}(t) + p^2(y(t) - \int_{-\infty}^t R(t-\tau)d\tau) = F_0 e^{i\omega t}, \quad (4)$$

и искомая реакция будет как (1). Явные выражения механической проводимости системы будет

$$H(i\omega) = \frac{F_0}{Z(i\omega)}, \quad (5)$$

здесь

$$Z(i\omega) = (i\omega)^2 + i(2\varepsilon\omega - p^2(R_s)) + p^2(1 - R_c), \quad (6)$$

где

$$R_s = \int_0^{\infty} R(\tau) \sin \omega \tau d\tau, \quad R_c = \int_0^{\infty} R(\tau) \cos \omega \tau d\tau.$$

Подставляя (5), (6) в (1), будем иметь

$$y(t) = \frac{F_0 e^{i\omega t}}{p^2(1-R_c)} \left[\frac{1}{1 + i \frac{2\varepsilon\omega \cdot p^2(R_s)}{p^2(1-R_c)} + \frac{(i\omega)^2}{p^2(1-R_c)}} \right]. \quad (7)$$

В упругом случае, т. е. без учета внешнего $\varepsilon = 0$ и внутреннего трения $R_s = R_c = 0$ из (7), имеем [1]

$$y(t) = \frac{F_0 e^{i\omega t}}{p^2} \left[\frac{1}{1 + \frac{(i\omega)^2}{p^2}} \right] \quad (8)$$

Первый множитель в выражениях (7) и (8) определяет реакцию системы соответственно на квазистатическое и статическое действие рассматриваемого возмущения, а второй множитель, называемый коэффициентом усиления или коэффициентом динамичности, показывает, во сколько раз динамическая реакция системы в данном случае внешнего воздействия больше квазистатической или статической. Как видно из (8), величина этого коэффициента усиления зависит от соотношения частот ω и p . У упругой системы при ω , приближающейся к p , значение коэффициента усиления будет беспредельно увеличиваться. При наличии в системе внутреннего и внешнего рассеивания энергии, этот коэффициент усиления η будет принимать ограниченные значения в зоне резонанса при $\omega = p$.

Действительно, как нетрудно установить из (6), в этом случае

$$\eta = \frac{1}{\left[\left(1 - \frac{\omega^2}{p^2(1-R_c)} \right)^2 + \left(\frac{2\varepsilon\omega - p^2 R_s}{p^2(1-R_c)} \right)^2 \right]^{\frac{1}{2}}} \quad (9)$$

Величина ε и R_s определяет сдвиг фаз φ между возмущенным воздействием и обобщенным перемещением

$$\varphi = \arctg \frac{2\varepsilon\omega - p^2 R_s}{p^2(1-R_c) - \omega^2} \quad (10)$$

Зависимость η от ω определяет амплитудную частотную характеристику системы, а зависимость φ от ω определяет фазовую частотную характеристику системы.

Как известно [3,4,5,6], количественно внутреннее трение характеризуется величиной так называемого коэффициента поглощения

$\psi = 2\pi\gamma$, ($\gamma = \frac{2\varepsilon}{p}$, p – частоты собственных колебаний идеально-упругих систем) равно отношению поглощенной за один цикл энергии ΔU к полной потенциальной энергии, соответствующей рассматриваемой амплитуды колебаний деформации. Экспериментально оценка внутреннего трения, чаще всего, производится путем исследования затухающих колебаний конструкции. При этом пользуются понятием логарифмического декремента затухания δ , равного логарифму отношения амплитуды колебаний рассматриваемого цикла к амплитуде колебания предыдущего цикла. Связь ψ с δ определяется выражением $\psi = 2\delta$. Следовательно $2\varepsilon = \frac{\delta}{\pi} p$

Таким образом, коэффициент динамичности определяется выражением

$$\eta = \frac{1}{\sqrt{\left(1 - \frac{\omega^2}{p^2(1 - R_c)}\right)^2 + \left(\frac{\frac{\delta}{\pi} p\omega - p^2 R_s}{p^2(1 - R_c)}\right)^2}}$$

При резонансе, когда $\omega = p$, он будет равен

$$\max \eta = \frac{1 - R_c}{\sqrt{R_c^2 + \left(\frac{\delta}{\pi} - R_s\right)^2}}$$

если не учитывать наследственно-деформируемого свойства материала конструкции, то $R_c = R_s = 0$ и $\max \eta = \pi / \delta$, что полностью совпадает с результатами других авторов [1,6].

Таким образом, механическая проводимость является функцией частоты приложенной силы. Реакция механической наследственно-деформируемой системы не совпадает по фазе с приложенной силой. Для того чтобы установить правильное соотношение между реакцией и вынуждающей силой, механическая проводимость должна учитывать отношение амплитуд и запаздывание реакции по фазе относительно возбуждающей силы.

Список литературы:

1. Гудков А. И., Лешаков П. С. Внешние нагрузки и прочность летательных аппаратов. М.// Машиностроения. 1968. 470 с.
2. Гладкий В. Ф. Динамика конструкции летательного аппарата. М.: Наука. 1969. 495 с.
3. Сорокин Е. С. К теории внутреннего трения при колебаниях упругих системах. М.: Гостехиздат. 1960. 131 с.
4. Абдукаримов А., Бадалов Ф.Б. Реакция наследственно-деформируемых систем на случайные воздействия. Изд-во «Фан», Ташкент.2011г.

5. Абдукаримов А., Ходжибергенов Д., Садыков Ж. Динамическая реакция системы на внешние воздействия. Труды международной научно-практической конференции, посвященной 70-летию Южно-Казахстанского государственного университета им. М. Ауэзова. Шымкент-2013.стр.47-50.
6. Кочнева Л. Ф. Внутреннее трение в твердых телах при колебаниях. М.: Наука. 1979. 96 с.